

1. Öncelikle verilen $z=xy$ denklemini

$$f(x, y, z) = xy - z = 0$$

kapalı formda yazalım. Buradan, f -nin gradient vektör alanı;

$$\vec{\nabla} f = (y, x, -1) \text{ şeklindedir. Her } P = (p_1, p_2, p_3) \in E^3$$

noktası için

$$\vec{\nabla} f|_P = (y, x, -1)|_P$$

$$= (y(p), x(p), -1)$$

$$= (p_2, p_1, -1) \neq (0, 0, 0) \text{ olduğundan } z=xy$$

eşitliği ile verilen ifade E^3 de bir yüzey belirtir.

2. $z = (x-y)(x+y)$ denklemini; t reel sayılar cisminde değişen bir eleman olmak üzere

$$x-y = t$$

$$x-y-t=0$$

$$x+y = \frac{1}{t}z \quad \text{veya} \quad x+y - \frac{1}{t}z = 0$$

eşitlikleriyle belli olan düzlem aileleriyle ifade edelim. Şimdi bu ailelerin her $t \in \mathbb{R}$ elemanı için arakesiti olan 1-parametrelî doğru ailesini bulalım:

$$y = \lambda \text{ dersek,}$$

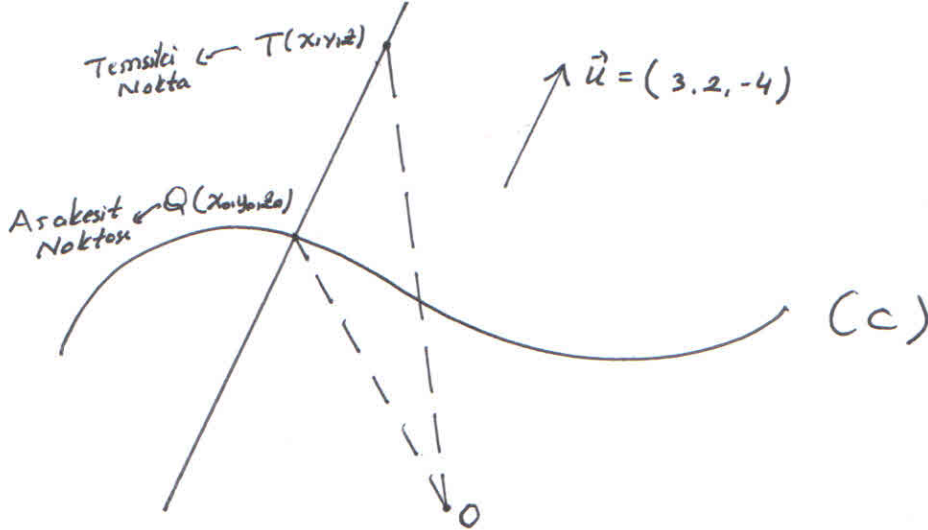
$$x = \lambda + t$$

$$z = t^2 + 2\lambda t \text{ bulunur veya}$$

$$\frac{x-t}{1} = \frac{y}{1} = \frac{z-t^2}{2t} = \lambda \text{ yazılır.}$$

Bu son ifade, $(t, 0, t^2)$ noktasından geçen ve doğrultman vektörü $\vec{a}(t) = (1, 1, 2t)$ olan bir doğru ailesidir. Diğer taraftan, bu doğru ailelerinin birleşimi olan yüzey; dayanak eğrisi $\alpha(t) = (t, 0, t^2)$ ve doğrultman vektörü $\vec{a}(t) = (1, 1, 2t)$ olan bir regle yüzeydir.

3-



Afin aksiyomları gereğince;

$$\vec{OT} = \vec{OQ} + \lambda \vec{u}, \quad \lambda \in \mathbb{R}$$

$$\Rightarrow (x_1, y_1, z_1) = (x_0, y_0, z_0) + \lambda (3, 2, -4) \quad \text{veya}$$

$$\begin{cases} x = x_0 + 3\lambda \\ y = y_0 + 2\lambda \\ z = z_0 - 4\lambda \end{cases} \quad \dots (1)$$

elde edilir. Yine, $Q \in (c)$ olduğundan

$$\begin{cases} x_0^2 + y_0^2 + z_0^2 = 4 \\ x_0^2 = 1 \end{cases} \quad \dots (2)$$

dir. Ayrıca, (1) sisteminde elde

edilen

$$\begin{cases} x_0 = x - 3\lambda \\ y_0 = y - 2\lambda \\ z_0 = z + 4\lambda \end{cases}$$

esitlikleri (2) de yerine yazarak

$$\lambda = \frac{x-1}{3} \quad \text{olmak üzere}$$

$$\Rightarrow (3y - 2x + 2)^2 + (3z + 4x - 4)^2 = 27$$

silindirik denklemi elde edilir.

4. M, E^n de bir hiperyüzey olsun. $\alpha: I \xrightarrow{\text{dif.}} M$ eğri olsun. N , M nin birim normal vektör abını olmak üzere α eğrisi her $t \in I$ için

$$\alpha''(t) = \lambda(t) N|_{\alpha(t)}$$

diferansiyel denklemini sağlıyorsa, α -ya M yüzeyi üzerinde bir geodezik eğri denir.

ÖRNEK: $M = \{ (x, y, z) \mid ax + by + cz + d = 0 \}$ düzlemi üzerindeki doğrular geodezik eğrilerdir.

5. M, E^n de bir hiperyüzey ve $\alpha: I \rightarrow M$ bir geodezik eğri olsun. Gösterilmesi gereken

$$\|\alpha'(t)\| = \text{sabit veya } \langle \alpha'(t), \alpha'(t) \rangle = \text{sabit dir.}$$

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \langle \alpha'(t), \alpha'(t) \rangle &= \langle \alpha''(t), \alpha'(t) \rangle + \langle \alpha'(t), \alpha''(t) \rangle \\ &= 2 \langle \alpha''(t), \alpha'(t) \rangle \quad \downarrow \alpha \text{-geodezik} \\ &= 2\lambda(t) \langle N|_{\alpha(t)}, \alpha'(t) \rangle \quad \downarrow \text{eğri olduğundan} \\ &= 0 \text{ bulunur.} \quad \downarrow \begin{cases} \alpha'(t) \in T_M(\alpha(t)) \\ N|_{\alpha(t)} \in T_M^\perp(\alpha(t)) \end{cases} \end{aligned}$$

$\Rightarrow \|\alpha'(t)\| = \text{sabit}$ olduğu görülür.

6. $S = \begin{pmatrix} x & 0 \\ 0 & y \end{pmatrix}$ olmak üzere, $P = (0, 1, 0)$ için

$$S(P) = \begin{pmatrix} x & 0 \\ 0 & y \end{pmatrix} \Big|_P = \begin{pmatrix} x(P) & 0 \\ 0 & y(P) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} p_1 & 0 \\ 0 & p_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ dir. Burada,}$$

$$\text{Ortalama Eğrilik: } H(P) = \frac{1}{2} \text{ iz} S(P) = \frac{1}{2} \cdot 1 = \frac{1}{2}$$

$$\text{Gauss Eğriliği: } K(P) = \det S(P) = 0 \text{ bulunur.}$$